

狭帯域デジタル通信方式 (SCPC/FDMA)

NARROW BAND DIGITAL TELECOMMUNICATION SYSTEM (SCPC/FDMA)

標準規格

ARIB STANDARD

ARIB STD-T61 1.2版 第 1 分冊

平成11年 5月27日 策 定 平成14年 9月26日 1. 1改定 平成17年11月30日 1. 2改定

社団法人 電 波 産 業 会

Association of Radio Industries and Businesses

※ 本資料の複写及び配布の権利は、社団法人電波産業会に帰属します。

まえがき

社団法人電波産業会は、無線機器製造者、電気通信事業者及び利用者の参加を得て、各種の電波利用システムに関する無線設備の標準的な仕様等の基本的な技術条件を「標準規格」として策定している。

標準規格は、周波数の有効利用及び他の利用者との混信の回避を図る目的から定められる国の技術基準と、併せて無線設備の適正品質、互換性の確保等、無線機器製造者、電気通信事業者及び利用者の利便を図る目的から策定される民間の任意基準をとりまとめて策定される民間の規格である。

本標準規格は、「狭帯域デジタル通信方式(SCPC/FDMA)の無線区間インタフェース」について策定されたもので、策定段階における公正性及び透明性を確保するため、内外無差別に広く無線機器製造者、電気通信事業者、利用者等の利害関係者の参加を得た当会の規格会議の総意により策定されたものである。

本標準規格で規定されている範囲は、通信を行うために必要な最小限の規格を定めたものであるが、本標準規格の実際の利用にあたっては、狭帯域デジタル通信方式(SCPC/FDMA)を構築する者が、本標準規格を逸脱することなく独自に定めることが可能な規定及び規格値等を併せて利用することが必要である。

本標準規格が、無線機器製造者、電気通信事業者、利用者等に積極的に活用されることを希望する。

注 意

本標準規格には、本標準規格に係る必須の工業所有権に関して特別の記述は行われていないが、 当該必須の工業所有権の権利所有者は、「本標準規格に係る工業所有権である別表に掲げる権利は、 別表に掲げる者の保有するところのものであるが、本標準規格を使用する者に対し、適切な条件の 下に、非排他的かつ無差別に当該別表に掲げる権利の実施を許諾する。ただし、本標準規格を使用 する者が、本標準規格で規定する内容の全部又は一部が対象となる必須の工業所有権を所有し、か つ、その権利を主張した場合、その者についてはこの限りでない。」旨表明している。 別表 (第二号選択)

		•	•
特許出願人	発明の名称	出願番号等	備考
富士通テン株式会社*	移動体通信用送受信装置	特願 2000-318333	
	移動通信機	特願 2000-336145	
三菱電機株式会社*	RCR STD-T61 1.1 版につい		

^{*1.1} 版の改定部分について有効

目 次

第1分冊

第1編 SCPC	
第 1 章 一般事項	1
1.1 概要 ·····	1
1.2 適用範囲	1
1.3 標準化原則 ······	2
第 2 章 システムの概要	3
2.1 システムの構成	3
2.2 機能ブロックの構成	4
2.2.1 基地局無線装置	4
2.2.2 移動局無線装置	4
第3章 設備の技術的条件	
3.1 概要	
3.2 一般的条件	
3.3 変調方式に関する条件	6
3.4 送受信に関する条件	
3.4.1 送信装置	
3.4.2 受信装置	11
第 4 章 通信制御方式	
4.1 基本インタフェース条件	
4.1.1 概 要	
4.1.2 サービスの特性	13
4.1.2.1 概 要 ·····	
4.1.2.2 基本インタフェースが提供するサービス	13
4.1.2.2.1 伝達能力	13
4.1.2.2.2 起動 / 停止	13
4.1.2.2.3 誤り検出/誤り訂正	13
4.1.3 キャリア構成	13
4.1.3.1 無線チャネル	14
4.1.4 通信方式	
4.1.5 システム同期の考え方	
4.1.6 チャネル構成	14
4.1.6.1 無線チャネルの構成	14
4.1.6.2 フレーム構成	15
4.1.7 機能チャネルの定義	16

4.1.7.1	無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)	16
4.1.7.2	トラヒックチャネル(TCH:Traffic Channel) ······	16
4.1.7.3	パラメータ情報チャネル(PICH:Parameter Information Channel)	16
4.1.8 機能	チャネルの構成	17
4.1.8.1	RICH の構成 ······	17
4.1.9 信号	フォーマット	18
4.1.9.1	通信用チャネル(SC)	18
4.1.9.2	同期バースト (SB0)	19
4.1.9.3	ガードタイム、リニアライザ用プリアンブル及び	
	バースト過渡応答用ガードタイム	
4.1.9.4	プリアンブル	20
4.1.9.5	パラメータ情報チャネル(PICH) · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	20
4.1.9.5	.1 バースト識別	20
	同期ワードのパターン	
	チャネルの識別情報	
4.1.9.8	空線信号の定義	21
	ャネルコーディング	
	無線情報チャネル(RICH)	
	トラヒックチャネル (TCH)	
	パラメータ情報チャネル(PICH) · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	送出順序	
	ランブル方式	
	ステムの同期	
4.1.13.1	送信局従属同期型システム	28
	1.1 中継起動条件	
4.1.13.	1.2 下り信号の送出タイミング	28
4.1.13.	1.3 中継停止条件	28
4.1.13.2	基地局従属同期型システム	28
4.1.13.	2.1 中継起動条件	28
4.1.13.	2.2 中継停止条件	28
4.1.13.	2.3 送信開始時のタイミング規定	29
	也局における無線チャネルの送信条件	
4.1.15 移動	動局における無線チャネルの送信条件	30
	標準送信タイミング	
	言用チャネルの起動 / 保持条件 / 停止手順	
	通信用チャネルの起動手順	
	通信用チャネルの保持条件	
4.1.16.3	通信用チャネルの停止手順	32
4.1.17 フレ	レーム同期	
4.1.17.1	同期確立条件	
4.1.17.2	同期外れ条件	33

4.1.1	17.3 パラメータ推奨値	34
4.1.18	移動局の自律送信電力制御	34
4.2 制征	卸シーケンス	35
4.2.1	常送基地局、基地局 移動局	37
4.2.2	常送基地局、移動局 基地局あるいは、移動局 基地局(中継) 移動局	38
4.2.3	非常送基地局、移動局 基地局	39
4.2.4	移動局間直接通信	40
第5章 音	f声符号化方式 ······	41
	l定法 ······	
	言系	
6.1.1	周波数偏差······	
6.1.1		
6.1.1		
	1.3 周波数の偏差(基地局追従精度)	
	スプリアス発射の強度	
	占有周波数带幅······	
	空中線電力の偏差	
	4.1 空中線電力の偏差()	
	4.2 空中線電力の偏差()	
	隣接チャネル漏洩電力	
6.1.6	筐体輻射	
6.1.7	自律送信出力制御	
	伝送速度精度	
	変調精度	
	言系	
	受信感度	
	1.1 受信感度(スタティック)	
	1.2 受信感度(フェージング)	
	スプリアス感度	
	隣接チャネル選択度	
	相互変調特性	
	副次的に発射する電波等の強度	
6.2.6	筐体輻射	63
第7章 用]語解説	67
SCPC付		
付屋資料	A 移動局間直接通信	73

付録 1 SCPCによるバーストデータ伝送及び音声 / データ同時伝送方式に関する参考規格・	… 付 1	l-1
序章 本規格の位置づけ	付 1	l-1
序.1 位置づけ	付1	l-1
序.2 特 徵	付 1	l-1
序.3 規定方法	付 1	l-1
第1章 一般事項	… 付 1	l-2
第 2 章 システムの概要・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・		
2.1 システムの構成	… 付 1	l-3
2.2 機能プロックの構成	…付1	l-3
2.3 所要周波数資源と実現機能	… 付 1	l-3
第3章 設備の技術的条件	付 1	l-4
3.1 概 要 ·····	付1	1-4
3.2 一般的条件	付1	1-4
3.3 変調方式に関する条件	付 1	1-4
3.4 送受信に関する条件	付1	1-6
3.4.1 送信装置	付 1	1-6
3.4.2 受信装置	付 1	l- 6
第 4 章 通信制御方式	付 1	1-7
4.1 基本インタフェース条件	付 1	1-7
4.1.1 概 要	付 1	1-7
4.1.2 サービスの特性	付 1	1-7
4.1.2.1 概 要 ······	付 1	1-7
4.1.2.2 基本インタフェースが提供するサービス	付1	1-7
4.1.2.2.1 伝達能力	付1	1-7
4.1.2.2.2 起動 / 停止	付 1	1-7
4.1.2.2.3 誤り検出/誤り訂正	付 1	1-7
4.1.3 キャリア構成	付 1	1-7
4.1.3.1 無線チャネル	付 1	1-8
4.1.4 通信方式	付 1	1-8
4.1.5 システム同期の考え方	付 1	1-8
4.1.6 チャネル構成	付 1	1-8
4.1.6.1 フレーム構成		
4.1.6.2 無線チャネルの構成		
4.1.7 機能チャネルの定義		
4.1.7.1 トラヒックチャネル 1~2(TCH1~2:Traffic Channel) ····································		
4.1.7.2 無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)		

4.1.7.3 補助チャネル(ACH:Assist Channel) ····································
4.1.8 機能チャネルの構成 付 1-11
4.1.8.1 RICH の構成·······付 1-11
4.1.9 信号フォーマット 付 1-12
4.1.9.1 40ms 長通信用チャネル ········ 付 1-12
4.1.9.2 20ms 長通信用チャネル ········ 付 1-13
4.1.9.3 40ms 長多目的チャネル ······· 付 1-13
4.1.9.4 20ms 長多目的チャネル ········ 付 1-13
4.1.9.5 過渡応答ガードタイム、ガードタイム 付 1-14
4.1.9.6 同期ワードのパターン 付 1-14
4.1.9.7 チャネルの識別情報、空線信号の定義 付 1-14
4.1.10 チャネルコーディング
4.1.10.1 RICH
4.1.10.2 TCH1、TCH2 ····································
4.1.10.3 ACH ···································
4.1.11 信号送出順序
4.1.12 スクランブル方式
4.1.13 システムの同期付 1-19
4.1.13.1 送信局従属同期型システム 付 1-19
4.1.13.1.1 中継起動条件付 1-19
4.1.13.1.2 下り信号の送出タイミング 付 1-19
4.1.13.1.3 中継停止条件付 1-19
4.1.13.2 基地局従属同期型システム 付 1-19
4.1.13.2.1 中継起動条件付 1-19
4.1.13.2.2 中継停止条件 付 1-20
4.1.13.2.3 送出開始時のタイミング規定 付 1-20
4.1.14 基地局における無線チャネルの送信条件 付 1-20
4.1.15 移動局における無線チャネルの送信条件 付 1-20
4.1.16 各無線チャネルの送出条件 / 停止手順 付 1-21
4.1.16.1 各無線チャネルの送出条件 付 1-21
4.1.16.2 各無線チャネルの停止手順 付 1-21
4.1.17 フレーム同期付 1-22
4.1.17.1 同期確立条件 付 1-22
4.1.17.2 同期外れ条件 付 1-22
4.1.17.3 パラメータ推奨値
4.1.18 移動局の自律送信電力制御
4.2 制御シーケンス・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
4.2.1 常送基地局、基地局 移動局 付 1-27
4.2.2 常送基地局、移動局 基地局あるいは、移動局 基地局(中継) 移動局 付 1-27
4.2.3 非常送基地局、移動局 基地局 付 1-28
4.2.4 移動局間直接通信 付 1-28

第5章	音声符号化方式	<u> </u>
第6章	測定法	30
6.1 i	送信系	30
6.1	l.10 キャリアオフ時漏洩電力·······付 1-3	31
6.1	l.11 送信立ち上がり、立ち下がり時の電力····································	32
6.2 5	受信系	33
第7章	用語解説付 1-3	35
付属資料	料	
	資料1 本規格の適用例付 1-5	
付	1.1 少量多頻度伝送	36
1	付 1.1.1 上り少量多頻度伝送(複信、半複信システム)	36
1	付 1.1.2 上り少量多頻度伝送(基地局 - 移動局間単信システム) 付 1-3	37
	付 1.1.3 少量多頻度伝送(移動局間直接通信)	
	1.2 音声 / データ同時伝送	
1	付 1.2.1 音声 / データ同時伝送(連続送信)	38
	付 1.2.2 上り音声 / データ同時伝送(基地局常送システム) 付 1-3	
	付 1.2.3 音声 / データ同時伝送(3 フレーム使用) ····································	
	1.3 多目的チャネル(MC)の使用例 ····································	
	付 1.3.1 40ms 長多目的チャネル ········付 1-4	
	付 1.3.2 20ms 長多目的チャネル ····································	
付属資	資料2 同期確立方法について	1 1

改定履歴

- 1.1 版改定履歴表
- 1.2 版改定履歴表

第2分冊

第2	2 緋		FΙ	DMA		
第	1 章	重	<u>—</u> я	般事項	Į	.75
1	.1	相	要			.75
1	.2	jį.	囿用	範囲·		.75
1	.3	標	票準	化原則	釗 ······	.76
第2	2 章	重	シン	ステム	۵の概要	.77
2	2.1	3	ノス	テムの	の構成	.77
	2	.1.1	l	システ	テムの基本構成	.78
	2	.1.2	2	提供サ	ナービス	.84
2	.2	3	ノス	テムの	の機能	.87
	2	.2 .1	l	回線接	妾続機能	.87
	2	.2.2	2	中継機	幾能	.88
	2	.2.3	3	個別通	通信機能	.88
	2	.2.4	Į.	グルー	- プ通信機能	.88
	2	.2.5	j :	非音声	⁵ 通信機能	.88
	2	.2.6	3	制御チ	チャネル通信機能	.88
	2	.2.7	7	ショー	- トメッセージ伝送機能	.88
	2	.2.8	3	通話時	寺間制限機能	.88
	2	.2.9)	連続送	送信防止機能	.88
	2	.2 .1	0	通信紡	充制機能	.89
	2	.2. 1	1	緊急通	通信機能	.89
	2	.2 .1	12	秘話通	通信機能	.89
	2	.2 .1	13	セキュ	ュリティ機能	.89
	2	.2. 1	4	自営通	通信網接続機能······	.89
	2	.2 .1	15	PSTI	N / PSDN 接続機能 ······	.89
	2	.2 .1	16	基地局	司間接続機能	.89
	2	.2. 1	17	制御局	司間接続機能 ······	.89
	2	.2. 1	18	ハンド	ドオフ機能	.89
	2	.2. 1	19	追跡接	妾続機能	.89
	2	.2.2	05	基地局	司周波数代行機能 ····································	.89
	2	.2.2	21	基地局	哥折り返し機能	.90
	2	.2.2	22	移動局	司の位置登録機能	.90
	2	.2.2	23	輻輳時	寺の対策機能	.90
	2	.2.2	24	移動局	司間直接通信機能 ····································	.90
	2	.2.2	25	遠方監	監視制御機能	.90
	2	.2.2	26	無線局	司アプローチ機能	.90
	2	.2.2	27	グルー	- プ登録、登録変更機能	.90
2	2.3	Ĭ	値	制御方	方式	.91

2.3.1 伝送方式	91
2.3.2 無線チャネルの構成	91
2.4 信号方式	91
2.4.1 信号構造	91
2.4.2 階層構成 ······	92
2.4.3 信号方式の特徴	92
2.5 番号計画	93
第3章 設備の技術的条件	
3.1 概要	
3.2 一般的条件	
3.3 変調方式に関する条件	
3.4 送受信に関する条件	
3.4.1 送信装置 ······	
3.4.2 受信装置 ······	
3.4.3 制御装置	
3.4.4 基地局空中線	104
第 4 章 通信制御方式····································	
4.1 レイヤ1規格	
4.1.1 概要	
4.1.2 サービスの特性	
4.1.2.1 概要	
4.1.2.2 サービスアクセスポイント及び伝達サービスとのインタフェース	
4.1.2.3 レイヤ 1 が提供するサービス	
4.1.2.3.1 伝達能力	
4.1.2.3.2 起動 / 停止	
4.1.2.3.3 無線リンク維持····································	
4.1.2.3.4 保守	
4.1.2.3.5 状態表示	
4.1.2.3.6 誤り検出/誤り訂正	
4.1.3 キャリア構成	
4.1.3.1 制御用キャリア・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
4.1.3.2 通信用キャリア・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
4.1.4 チャネル構成	
4.1.4.1 無線チャネルの種類	
4.1.4.2 フレーム構成	
4.1.5 無線チャネルの構成 ····································	
4.1.5.1 物理制御チャネル(PCC:Physical Control Channel)	
4.1.5.1.1 報知チャネル(BCCH:Broadcast Control Channel)	
4.1.5.1.2 共通制御チャネル(CCCH:Common Control Channel) ·············	109

4.1.5.1.2.1 一斉呼出チャネル(PCH:Paging Channel)	109
4.1.5.1.2.2 信号制御チャネル(SCCH:Signaling Control Channel)	109
4.1.5.1.3 ユーザパケットチャネル(UPCH:User PacketChannel)················	109
4.1.5.1.4 無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)	109
4.1.5.2 物理通信チャネル(PSC:Physical Service Channel)	109
4.1.5.2.1 トラヒックチャネル(TCH:Traffic Channel)	109
4.1.5.2.2 付随制御チャネル(ACCH:Associated Control Channel)	109
4.1.5.2.3 ハウスキーピングチャネル(RCH:Radio Channel)	···· 110
4.1.5.2.4 無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)	
4.1.5.2.5 同期バースト(SB:Synchronous Burst)	
4.1.5.3 直接通信用チャネル(DUC:Direct User Channel)	
4.1.5.3.1 トラヒックチャネル(TCH:Traffic Channel)	···· 110
4.1.5.3.2 高速付随制御チャネル(FACCH:Fast Associated Control Channel)	···· 110
4.1.5.3.3 無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)	
4.1.5.4 無線アプローチ用チャネル(RAC:Radio Approach Channel) ······	
4.1.5.4.1 報知チャネル(BCCH:Broadcast Control Channel)	
4.1.5.4.2 共通制御チャネル(CCCH:Common Control Channel)	
4.1.5.4.2.1 一斉呼出チャネル(PCH:Paging Channel)	
4.1.5.4.2.2 信号制御チャネル(SCCH:Signaling Control Channel)	
4.1.5.4.3 ユーザパケットチャネル(UPCH:UserPacketChannel)······	
4.1.5.4.4 トラヒックチャネル(TCH:Traffic Channel)	
4.1.5.4.5 付随制御チャネル(ACCH:Associated Control Channel) ····································	···· 111
4.1.5.4.6 無線情報チャネル(RICH:Radio Information Channel)	
4.1.6 機能チャネルの構成	112
4.1.6.1 BCCH、PCH 及び SCCH の配置	
4.1.6.2 SACCH/RCH の配置	
4.1.6.3 RICH の配置	
4.1.7 信号フォーマット	
4.1.7.1 物理制御チャネル	
4.1.7.2 物理通信チャネル	
4.1.7.3 直接通信用チャネル	
4.1.7.4 無線アプローチ用チャネル	_
4.1.7.5 同期バースト	117
4.1.7.6 ガードタイム、リニアライザ用プリアンブル及びバースト過渡応答用	
ガードタイム	
4.1.7.7 プリアンブル、バースト識別及びスーパーフレーム同期カウンタ	
4.1.7.8 呼出符号	
4.1.7.9 同期ワードのパターン	
4.1.7.10 チャネルの識別情報	
4.1.8 チャネルコーディング	
4.1.8.1 物理制御チャネル信号(BCCH、PCH、SCCH、UPCH)及び衝突制御ビット(E)・・・・	124

4.1.8.2 物理通信チャネル信号(TCH、FACCH、SACCH、RCH)	127
4.1.8.3 その他のチャネル信号(RICH、同期バースト信号)	134
4.1.9 信号メッセージ分解組立	138
4.1.10 信号送出順序	140
4.1.11 スクランブル方式	142
4.1.12 干渉対策コード (カラーコード)	146
4.1.13 物理制御チャネルの構造	146
4.1.13.1 周波数配置 ····································	146
4.1.13.2 移動局電源投入の動作概要	146
4.1.13.3 物理制御チャネル上の各機能チャネルの配置	
4.1.13.4 物理制御チャネル構造の指定	
4.1.13.5 物理制御チャネル構造決定法	
4.1.14 ハウスキーピングチャネルの構成	148
4.1.15 基地局における無線チャネルの送信条件	149
4.1.16 チャネル起動 / 停止手順 / 保持条件と単信通信時における送信権獲得処理	150
4.1.16.1 物理制御チャネル	150
4.1.16.1.1 物理制御チャネルの起動手順	150
4.1.16.1.2 物理制御チャネルの停止手順	152
4.1.16.2 物理通信チャネル	
4.1.16.2.1 物理通信チャネル起動手順	
4.1.16.2.2 物理通信チャネルの停止手順	
4.1.16.3 物理通信チャネルの保持条件	
4.1.16.4 単信通信時における送信権獲得処理	
4.1.16.5 基地局折り返し通信時の起動 / 停止手順	
4.1.16.5.1 基地局側の起動 / 停止	
4.1.16.5.2 移動局の起動 / 停止	
4.1.17 移動局における送信条件	158
4.1.17.1 標準送信タイミング	
4.1.17.2 物理制御チャネルのアクセス条件	
4.1.18 直接通信用チャネルの送信条件	
4.1.18.1 直接通信用チャネルの起動手順	
4.1.18.2 直接通信用チャネルの起動 / 通信リンク確立フェーズ / 送信権獲得処理	
4.1.19 無線アプローチ局による無線チャネル(制御用)の送出条件	
4.1.19.1 無線アプローチ用チャネル(制御用)の送出条件	
4.1.19.2 無線アプローチ用チャネル(通信用)の送出条件	
4.1.20 無線中継局による無線チャネルの送出条件	
4.1.21 ランダムアクセス制御	
4.1.21.1 基本動作	
4.1.21.2 中継ゾーンでの動作	
4.1.21.3 衝突制御処理(E) ····································	
4.1.22 フレーム同期	171

4.1.22.1 同期外れ検出	· 171
4.1.22.2 同期確立条件	· 174
4.1.23 移動局の強制送信出力制御	
4.1.23.1 送信出力制御アルゴリズム	
4.1.23.2 移動局の動作	
4.1.23.3 移動局の自律送信電力制御機能	
4.1.24 品質監視 ······	
4.1.24.1 移動局の品質監視	
4.1.24.1.1 受信レベル検出	
4.1.24.1.2 誤り率検出	
4.1.24.1.3 基地局の品質監視	
4.1.24.1.3.1 受信レベル	
4.1.24.1.3.2 誤り検出	
4.1.25 周辺ゾーン監視用キャリアの受信レベル検出	
4.1.25.1 周辺ゾーン監視モードの起動	
4.1.25.2 通常モードへの復帰	
4.1.26 電波断検出	
4.1.26.1 移動局の電波断検出	
4.1.26.2 基地局の電波断検出	
4.1.27 レイヤ間通信	
4.1.27.1 レイヤ1のインタフェース	
4.1.27.1.1 レイヤ 2 のインタフェース	
4.1.27.1.2 マネジメントエンティティとのインタフェース	
4.1.27.2 レイヤ 1 のプリミティブ	
4.2 レイヤ 2 規格 ··································	
4.2.1 レイヤ 2 概要	
4.2.1.1 概要	
4.2.1.2 概念と用語	
4.2.1.3 LAPDM 機能と全体像の記述 ····································	
4.2.1.3.1 概要	
4.2.1.3.2 非確認形動作	
4.2.1.3.3 確認形動作	
4.2.1.3.3.1 基本再送制御	
4.2.1.3.3.2 部分再送制御	
4.2.1.3.4 各機能チャネルによる情報転送	
4.2.1.3.5 データリンクコネクション識別	
4.2.1.3.5.1 データリンクコネクションの構造 ····································	
4.2.1.3.5.3 SMSI 管理····································	
4.2.1.4 サービスの特性	
4.2.1.4.1 概要	· 198

4.2.1.4.2 レイヤ3へ提供するサービス	199
4.2.1.4.2.1 概要	199
4.2.1.4.2.2 優先順位	199
4.2.1.4.2.3 非確認形情報転送サービス	199
4.2.1.4.2.4 確認形情報転送サービス	200
4.2.1.4.3 レイヤマネジメントに提供されるサービス	201
4.2.1.4.4 物理レイヤヘ要求するサービス	201
4.2.1.4.5 管理機能	202
4.2.1.4.5.1 概要	202
4.2.1.4.5.2 管理機能に関するプリミティブの定義	202
4.2.1.5 データリンクレイヤ及びマネジメントの全体像	203
4.2.1.5.1 機能構成	203
4.2.1.5.2 データリンクコネクションエンドポイントの確認	203
4.2.1.5.3 データリンクエンティティ	203
4.2.1.5.4 データリンク割り当てエンティティ	204
4.2.1.5.5 マネジメントの構造	204
4.2.1.6 特別な必要条件	204
4.2.1.6.1 動作モードと使用可能 SAPI ····································	204
4.2.1.6.2 確認形動作モード	205
4.2.1.6.2.1 アウトスタンディング数 k ···································	205
4.2.1.6.2.2 処理能力	205
4.2.2 レイヤ 2 仕様	205
4.2.2.1 概要	205
4.2.2.2 同位間通信のためのフレーム構成	205
4.2.2.2.1 概要	205
4.2.2.2.2 アドレスフィールド	206
4.2.2.2.3 制御フィールド	206
4.2.2.2.4 情報フィールド	207
4.2.2.2.5 透過性	207
4.2.2.2.6 フレームの有効ビット範囲	208
4.2.2.2.7 フォーマット規定	208
4.2.2.2.7.1 番号規定	208
4.2.2.2.7.2 フィールドマッピングの規定	208
4.2.2.2.8 無効フレーム	209
4.2.2.3 同位間通信のための手順要素とフィールドフォーマット	209
4.2.2.3.1 概要 ·····	209
4.2.2.3.2 アドレスフィールドフォーマット	209
4.2.2.3.3 アドレスフィールド変数	210
4.2.2.3.3.1 コマンド / レスポンスフィールドビット(C/R) ····································	210
4.2.2.3.3.2 サービスアクセスポイント識別子(SAPI) ····································	211
4.2.2.3.3.3 ID 制御フィールド(AC)····································	211

4.2.2.3.3.4 ID 表示フィールド(AI) ·······2	12
4.2.2.3.3.5 アドレスフィールド拡張ビット(EA) ·······2	12
4.2.2.3.3.6 移動局識別子(MSI)及び短縮移動局識別子(SMSI) ·······2	13
4.2.2.3.3.6.1 放送形式データリンクコネクション2	13
4.2.2.3.3.6.2 ポイント・ポイントデータリンクコネクション2	13
4.2.2.3.3.7 チャネル種別との関係2	
4.2.2.3.4 制御フィールドフォーマット2	
4.2.2.3.4.1 情報転送(I)フォーマット2	
4.2.2.3.4.2 監視(S) フォーマット·······2	14
4.2.2.3.4.3 非番号制(U)フォーマット2	
4.2.2.3.5 制御フィールドパラメータと対応する状態変数2	
4.2.2.3.5.1 ポール・ファイナルビット(P/F) ······2	
4.2.2.3.5.2 制御フィールド拡張ビット(EC)2	
4.2.2.3.5.3 マルチフレーム動作変数とシーケンス番号2	
4.2.2.3.5.3.1 モジュロ n ·······2	
4.2.2.3.5.3.2 送信状態変数 V(S)2	
4.2.2.3.5.3.3 確認状態変数 V(A)2	
4.2.2.3.5.3.4 送信シーケンス番号 N(S)2	
4.2.2.3.5.3.5 受信状態変数 V(R)2	
4.2.2.3.5.3.6 受信シーケンス番号 N(R)2	
4.2.2.3.5.4 非確認形動作の変数とパラメータ2	
4.2.2.3.6 部分再送制御フィールドフォーマット2	
4.2.2.3.6.1 情報転送(I')フォーマット2	
4.2.2.3.6.2 監視(S')フォーマット·······2	
4.2.2.3.7 部分再送制御フィールドパラメータと対応する状態変数2	
4.2.2.3.7.1 マルチフレーム動作変数とシーケンス番号2	19
4.2.2.3.7.1.1 分割送信状態変数 v(S) ·······2	19
4.2.2.3.7.1.2 送信分割ユニットシーケンス番号 n(S) ·······2	19
4.2.2.3.7.1.3 分割受信状態変数 v(R) ·······2	
4.2.2.3.7.1.4 受信分割ユニットシーケンス番号 n(R) ·················2	20
4.2.2.3.8 コマンドとレスポンス2	20
4.2.2.3.8.1 情報(I)コマンド·······2	
4.2.2.3.8.2 非同期平衡モード設定(SABME)コマンド2	20
4.2.2.3.8.3 情報付非同期平衡モード設定(SABMEI)コマンド2	21
4.2.2.3.8.4 切断(DISC)コマンド ·······2	21
4.2.2.3.8.5 非番号制情報(UI)コマンド2	
4.2.2.3.8.6 受信可(RR)コマンド / レスポンス·······2	
4.2.2.3.8.7 リジェクト(REJ)コマンド / レスポンス ·······2	
4.2.2.3.8.8 受信不可(RNR)コマンド / レスポンス ·······2	22
4.2.2.3.8.9 非番号制確認(UA)レスポンス2	
4.2.2.3.8.10 切断モード(DM)レスポンス······2	23

4.2.2.3.8.11 フレームリジェクト(FRMR)レスポンス ······	223
4.2.2.3.8.12 識別情報交換(XID)コマンド / レスポンス	225
4.2.2.3.8.13 部分再送制御情報(I')コマンド ····································	225
4.2.2.3.8.14 部分再送制御リジェクト(REJ')コマンド / レスポンス	225
4.2.2.4 レイヤ間通信のための要素	228
4.2.2.4.1 概要 ·····	228
4.2.2.4.1.1 一般名	228
4.2.2.4.1.1.1 DL-設定····································	228
4.2.2.4.1.1.2 DL-解放······	228
4.2.2.4.1.1.3 DL-データ····································	229
4.2.2.4.1.1.4 DL-ユニットデータ	229
4.2.2.4.1.1.5 DL-停止·······	229
4.2.2.4.1.1.6 DL-再開······	229
4.2.2.4.1.1.7 DL-再接続····································	229
4.2.2.4.1.1.8 MDL-割当······	229
4.2.2.4.1.1.9 MDL-解除······	230
4.2.2.4.1.1.10 MDL-エラー ······	230
4.2.2.4.1.1.11 MDL-ユニットデータ	230
4.2.2.4.1.1.12 MDL-XID	230
4.2.2.4.1.1.13 MDL-情報 ······	230
4.2.2.4.1.1.14 PH-データ ······	230
4.2.2.4.1.1.15 PH-情報 ······	231
4.2.2.4.1.1.16 MPH-起動 ····································	231
4.2.2.4.1.1.17 MPH-停止······	231
4.2.2.4.1.1.18 MPH-情報 ·····	231
4.2.2.4.1.2 プリミティブ種別	231
4.2.2.4.1.2.1 要求 ·····	231
4.2.2.4.1.2.2 表示	232
4.2.2.4.1.2.3 応答	232
4.2.2.4.1.2.4 確認	232
4.2.2.4.1.3 パラメータの定義	232
4.2.2.4.1.3.1 優先順位識別子	232
4.2.2.4.1.3.2 チャネル種別	233
4.2.2.4.1.3.3 ID 制御······	233
4.2.2.4.1.3.4 メッセージユニット	233
4.2.2.4.2 プリミティブ手順	235
4.2.2.4.2.1 概要	235
4.2.2.4.2.2 レイヤ3‐データリンクレイヤ相互動作	235
4.2.2.5 データリンクレイヤの同位間手順の定義	236
4.2.2.5.1 P/F ビットの使用のための手順 ······	237
4.2.2.5.1.1 非確認形情報転送	237

4.2.2.5.1.2 確請	認形マルチフレーム情報転送	237
4.2.2.5.2 非確認	形情報転送の手順	238
4.2.2.5.2.1 概要	要	238
4.2.2.5.2.2 非社	確認形情報の送信	238
4.2.2.5.2.3 非社	確認形情報の受信	238
4.2.2.5.3 短縮移	動局識別子(SMSI)管理手順	238
	要	
	/ISI 割当······	
4.2.2.5.3.3 SM	MSI 解除·······	240
4.2.2.5.3.3.1	MDL-解除-要求プリミティブを受信した	
	データリンクレイヤエンティティがとる動作	241
4.2.2.5.3.3.2	SMSI を解除する条件	241
4.2.2.5.3.4 SM	ISI チェック手順······	
4.2.2.5.3.4.1	SMSI チェック手順の用法	241
4.2.2.5.3.4.2	SMSI チェック手順の動作	
4.2.2.5.3.5 フ	ォーマットと符号	243
4.2.2.5.3.5.1	概要	243
4.2.2.5.3.5.2	レイヤマネジメントエンティティ識別子	243
4.2.2.5.3.5.3		
4.2.2.5.4 データ	リンクレイヤパラメータの自律交渉	244
	フレーム動作における設定及び解放の手順	
4.2.2.5.5.1 マル	ルチフレーム動作の設定	244
4.2.2.5.5.1.1		
4.2.2.5.5.1.2	設定手順	244
4.2.2.5.5.1.3	タイマ T200 のタイムアウトに関する手順	246
4.2.2.5.5.2 マル	ルチフレーム動作の停止、再開、再接続 ·····	246
4.2.2.5.5.2.1	概要	246
4.2.2.5.5.2.2	停止	247
	再開	
	再接続	
	報転送	
	ルチフレーム動作の終結	
	概要	
4.2.2.5.5.4.2	解放手順	249
	タイマ T200 のタイムアウトに関する手順 ·····	
	ルチフレーム非設定状態	
4.2.2.5.5.6 非常	番号制コマンド及びレスポンスの衝突	250
4.2.2.5.5.6.1	送信及び受信コマンドが同じ場合	250
4.2.2.5.5.6.2	送信及び受信コマンドが異なる場合	250
4.2.2.5.5.6.3	勧誘されない DM レスポンスと	
	SABME/SABMEI/DISC コマンド	250

4.2.2.5.6 マリ	レチフレーム動作における情報転送の手順	251
4.2.2.5.6.1	I フレームの送信	····251
	I フレームの受信	
	2.1 P ビットが 1 の時	
4.2.2.5.6.2	2.2 P ビットが 0 の時 ······	
4.2.2.5.6.3	確認の送信及び受信	252
4.2.2.5.6.3		
4.2.2.5.6.3		
	REJ フレームの受信 ······	
	RNR フレームの受信 ······	
4.2.2.5.6.6	データリンクレイヤエンティティの自受信ビジー状態	
4.2.2.5.6.7		
4.2.2.5.7 部分	·)再送制御動作における情報転送の手順 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
4.2.2.5.7.1		
	I'フレームの受信	
	2.1 Pビットが1のとき ······	
	2.2 Pビットが Oのとき ······	
	REJ'フレームの受信 ······	
4.2.2.5.8 マノ	レチフレーム動作の再設定	
4.2.2.5.8.1	再設定の基準	
4.2.2.5.8.2	手順	
	常状態の通知と回復	
	N(S)シーケンスエラー	
4.2.2.5.9.2	N(R)シーケンスエラー	
4.2.2.5.9.3	タイマ回復状態	
4.2.2.5.9.4	無効フレーム状態	
4.2.2.5.9.5	フレームリジェクト条件	
	FRMR レスポンスフレームの受信 ······	
	勧誘されないレスポンスフレーム	
	SMSI 値の多重割当	
	n(S)シーケンスエラー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
	ステムパラメータの一覧表	
	タイマ T200·····	
	最大再送回数(N200) ······	
	情報フィールドの最大オクテット長(N201)	
	SMSI チェック手順の最大再送回数(N202)	
	アウトスタンディング I フレームの最大数(k)	
	タイマ T201	
	タイマ T202	
	- タリンクレイヤのモニタ機能·······	
4.2.2.5.11.1	概要	267

4.2.2.5.11.2 マルチフレーム設定状態における	
データリンクレイヤの監視	268
4.2.2.5.11.3 コネクションの検証手順	268
4.2.2.5.11.3.1 タイマ T202 の起動 ·······	268
4.2.2.5.11.3.2 タイマ T202 の停止 ·······	268
4.2.2.5.11.3.3 タイマ T202 のタイムアウト	268
4.3 レイヤ 3 規格	
4.3.1 概要	
4.3.1.1 標準規格の範囲	
4.3.1.2 インタフェース構造への適用	
4.3.2 レイヤ 3 機能の定義	271
4.3.2.1 無線管理(RT) ····································	
4.3.2.2 移動管理(MM)	271
4.3.2.3 呼制御(CC)···································	
4.3.3 信号方式の概要	
4.3.3.1 レイヤ 3 相乗り機構	272
4.3.3.2 信号フォーマット	
4.3.3.2.1 相乗り表示部フィールド	
4.3.3.3 RT、MM メッセージの拡張に関する規定 ····································	275
4.3.4 相乗り機構	
4.3.5 無線管理(RT) ····································	275
4.3.5.1 無線管理(RT)の状態定義 ····································	275
4.3.5.1.1 インタフェースの移動局側における RT の状態	275
4.3.5.1.2 インタフェースの基地局側における RT の状態	278
4.3.5.2 メッセージ機能の定義と内容	281
4.3.5.2.1 発信無線状態報告[Originating Condition Report] ······	282
4.3.5.2.2 ページング[Paging]	282
4.3.5.2.3 着信無線状態報告[Terminating Condition Report] ······	283
4.3.5.2.4 無線チャネル指定[Radio-channel Set]	
4.3.5.2.5 切替先無線チャネル指定[Handover Radio-channel Set]	284
4.3.5.2.6 システム情報[System Information]	285
4.3.5.2.7 システム情報確認[System Information Acknowledgement]	286
4.3.5.2.8 移動局解放[Mobile Station Release]	286
4.3.5.2.9 無線チャネル切断[Radio-channel Disconnect]	287
4.3.5.2.10 無線チャネル切断確認[Radio-channel Disconnect Acknowledgement] …	287
4.3.5.2.11 報知情報[Broadcast Information]	288
4.3.5.2.12 免許人固有情報[Operator Specific Information]······	289
4.3.5.2.13 送信権解放[Transmission Priority Release] ·······	289
4.3.5.2.14 BCCH 受信[BCCH Reception]······	
4.3.5.2.15 送信停止要求[Transmission Stop Request] ·······	
4.3.5.2.16 切り戻し要求[Reasignment Request] ····································	

4.3.5.2.17 送信中再発呼[Transmitting Recall Request]	291
4.3.5.2.18 受信中再発呼[Receiving Recall Request]······	
4.3.5.2.19 グループ通信呼出[Group Call Paging]	292
4.3.5.2.20 ショートメッセージ発信[Short Message Transmission]	293
4.3.5.2.21 ショートメッセージ発信応答[Short Message Transmission Response]	293
4.3.5.2.22 ショートメッセージ着信[Short Message Reception]	294
4.3.5.2.23 ショートメッセージ着信応答[Short Message Reception Response]	
4.3.5.3 メッセージフォーマットと情報要素コーディング	
4.3.5.3.1 概要	
4.3.5.3.2 メッセージ種別[Message Type]	
4.3.5.3.3 他の情報要素	
4.3.5.3.3.1 コーディング規定	
4.3.5.3.3.2 着信識別番号[Paging Identification Number] ······	
4.3.5.3.3. 移動局種別[Mobile Station Type] ······	
4.3.5.3.3.4 規制情報[Restriction Information]······	
4.3.5.3.3.5 受信レベル[Reception Level]	
4.3.5.3.3.6 周波数コード[Frequency Code]	
4.3.5.3.3.7 理由表示[Cause]·······	
4.3.5.3.3.8 スクランブルコード[Scramble Code]	303
4.3.5.3.3.9 制御チャネル構造情報[Control Channel Structure Information] …	304
4.3.5.3.3.10 周辺ゾーン判定用制御チャネル数[Number of Control Channel] …	305
4.3.5.3.3.11 制御チャネル番号[Control Channel Number]	305
4.3.5.3.3.12 移動局送信電力指定[MS TX Power Assignment] ······	306
4.3.5.3.3.13 チャネル情報[Channel Information]	306
4.3.5.3.3.14 待ち受け許可レベル[Communication Level]	308
4.3.5.3.3.15 待ち受け劣化レベル[Communication Out Level]	308
4.3.5.3.3.16 拡張情報要素長[Extension Information Size] ······	309
4.3.5.3.3.17 網番号[Network Identity]	309
4.3.5.3.3.18 BCCH 受信区間長[BCCH Reception Period] ······	310
4.3.5.3.3.19 位置登録タイマ[Location Registration Timer]	310
4.3.5.3.3.20 レベル測定回数[Number of Level Measurement]	311
4.3.5.3.3.21 チャネル切替レベル[Channel Switching Level]	312
4.3.5.3.3.22 チャネル切替間隔時間[Channel Switching Spacing Time]	312
4.3.5.3.3.23 網番号情報オクテット数[Octet Number of Network Identity]	313
4.3.5.3.3.24 折り返し通信用通信チャネル数[Number of TCH for Turnup]	314
4.3.5.3.3.25 通信チャネル番号[TCH Number]	314
4.3.5.3.3.26 グループ通信用通信チャネル番号[TCH Number for Group Call] …	
4.3.5.3.3.27 グループ通信種別[Group Call type]	
4.3.5.3.3.28 発信者識別[Originator Identifier]······	
4.3.5.3.3.29 呼出番号[Destination Identifier] ······	
4.3.5.3.3.30 メッセージ番号[Message Number] ······	318

4.3.5.3.3.31	警報表示[Warning And Display]······	. 319
4.3.6 移動管理(M	IM)	· 320
4.3.6.1 移動管理	理(MM)の概説 ······	· 320
4.3.6.1.1 イン	ンタフェースの移動局側における MM の状態	· 320
4.3.6.1.2 イン	ンタフェースの基地局側における MM の状態	· 320
4.3.6.2 メッセ-	ージ機能の定義と内容	. 321
4.3.6.2.1 位置	置登録要求[Location Registration Request] ······	. 322
4.3.6.2.2 位置	置登録受付[Location Registration Acknowledgement] ·····	. 322
4.3.6.2.3 位置	置登録拒否[Location Registration Reject] ······	. 323
4.3.6.2.4 位置	置登録要求 1 [Location Registration Request 1]	. 323
4.3.6.2.5 位置	置登録応答 1 [Location Registration Response 1] ······	· 324
	置登録応答 2 [Location Registration Response 2] ·····	
	置登録応答 3 [Location Registration Response 3] ······	
	置登録応答 4 [Location Registration Response 4] ······	
	レープ設定変更通知[Group Setup Change Notice]	
4.3.6.2.10 グノ	レープ設定変更 OK[Group Setup Change OK]	· 326
	レープ設定変更 NG[Group Setup Change NG] ······	
	ージフォーマットと情報要素コーディング	
	要	
	ッセージ種別[Message Type] ·······	
	か情報要素	
	コーディング規定	
4.3.6.3.3.2	登録番号[Mobile Subscriber Number]	
4.3.6.3.3.3	理由表示[Cause]······	· 330
	設定グループ番号[Assigned Group Number]	
, ,		
4.3.7.1.1 イン	ソタフェースの移動局側における呼の状態	· 332
	ソタフェースの基地局側における呼の状態	
	ッセージの機能定義と内容	
4.3.7.2.1 回級	泉交換接続のためのCCメッセージ	
4.3.7.2.1.1	呼出[ALERTing] ······	
	呼設定受付[CALL PROCeeding] ·····	
4.3.7.2.1.3	応答[CONNect] ······	
4.3.7.2.1.4	応答確認[CONNect ACKnowledge] ······	
4.3.7.2.1.5	切断[DISConnect] ·····	
4.3.7.2.1.6	付加情報[INFOrmation] ······	
4.3.7.2.1.7	経過表示[PROGress] ······	
4.3.7.2.1.8	解放[RELease]······	
4.3.7.2.1.9	解放完了[RELease COMPlete] ······	
4.3.7.2.1.10	呼設定[SETUP] ······	. 348

4.3.7.2.1.11 ユーザ情報[USER INFOrmation]349
4.3.7.2.1.12 ファシリティ[FACility]350
4.3.7.2.1.13 輻輳制御[CONGestion CONtrol]351
4.3.7.2.1.14 状態表示[STATus] ·······352
4.3.7.2.1.15 再呼設定受付[ReCALL PROCeeding]352
4.3.7.2.1.16 通信形態[Communication Mode]
4.3.7.2.1.17 通信可否[Communication Possibility] ······353
4.3.7.2.1.18 再呼設定拒否[ReCALL PROCeeding Reject]354
4.3.7.2.1.19 単信呼設定[Simplex Operation SETUP]355
4.3.7.2.1.20 単信再呼設定[Simplex Operation Re-SETUP] ·······356
4.3.7.2.1.21 複信呼設定[Duplex Operation SETUP] ················357
4.3.7.2.1.22 複信再呼設定[Duplex Operation Re-SETUP]358
4.3.7.2.1.23 グループ呼設定[Group SETUP]359
4.3.7.3 メッセージフォーマットと情報要素コーディング360
4.3.7.3.1 概要360
4.3.7.3.2 プロトコル識別子[Protocol discriminator]361
4.3.7.3.3 呼番号 / 付加サービス識別子
[Call reference/supplementary service identifier]361
4.3.7.3.4 メッセージ種別[Message Type]363
4.3.7.3.5 その他の情報要素364
4.3.7.3.5.1 コーディング規定364
4.3.7.3.5.2 固定シフト[Locking Shift]367
4.3.7.3.5.3 伝達能力[Bearer capability]368
4.3.7.3.5.4 着番号[Called party number]
4.3.7.3.5.5 着サプアドレス(第 1) [Called party Subaddress]373
4.3.7.3.5.6 発番号[Calling party number]
4.3.7.3.5.7 発サプアドレス(第1) [Calling party Subaddress]376
4.3.7.3.5.8 理由表示[Cause]······377
4.3.7.3.5.9 チャネル識別子[Channel identification]379
4.3.7.3.5.10 表示[Display]
4.3.7.3.5.11 フィーチャアクティベーション[Feature activation]381
4.3.7.3.5.12 フィーチャインディケーション[Feature indication]382
4.3.7.3.5.13 高位レイヤ整合性[High layer compatibility]383
4.3.7.3.5.14 キーパッドファシリティ[Keypad facility]384
4.3.7.3.5.15 経過識別子[Progree indicator]
4.3.7.3.5.16 シグナル[Signal] ·······387
4.3.7.3.5.17 モアデータ[More data]389
4.3.7.3.5.18 輻輳制御レベル[Congestion level]
4.3.7.3.5.19 呼状態[Call state]
4.3.7.3.5.20 ファシリティ[Facility]391
4.3.7.3.5.21 ユーザユーザ[User-user]393

4.3.7.3.	5.22 再呼表示[Recall Indication] ······	394
4.3.7.3.	5.23 旧ゾーン情報[Primary Zone Information]	394
4.3.7.3.	5.24 着サブアドレス(第2) [Called party 2nd Subaddress]······	395
4.3.7.3.	5.25 発サブアドレス(第 2) [Calling party 2nd Subaddress]	396
4.3.7.3.	5.26 通信可否[Communication Possibility]	397
4.3.7.3.	5.27 移動局番号[MS Number]	397
4.3.7.4 I	ラー状態の処理	398
4.3.7.4.1	プロトコル識別子エラー	398
4.3.7.4.2		
4.3.7.4.3	付加サービス識別子エラー	
4.3.7.4.4	呼番号手順エラー(複信時)	398
4.3.7.4.5	メッセージ種別又はメッセージシーケンスエラー	399
4.3.7.4.6	一般的な情報要素エラー	399
4.3.7.4.7	必須情報要素エラー	
4.3.7.4.8	非必須情報要素エラー	401
	ーケンス	
4.3.8.1 単位	信個別通信(移動局~移動局)	403
4.3.8.1.1	単信個別通信通信リンク確立フェーズ	403
4.3.8.1.2	単信個別通信通信フェーズ	404
4.3.8.1.3	単信個別通信通信リンク解放フェーズ	405
4.3.8.1.4	単信個別通信送信権制御	408
4.3.8.2 グル	ループ通信[単信](移動局~移動局)	409
4.3.8.2.1	グループ通信[単信]通信リンク確立フェーズ	409
4.3.8.2.2	グループ通信[単信]通信フェーズ	410
4.3.8.2.3	グループ通信[単信]通信リンク解放フェーズ	411
4.3.8.2.4	グループ通信[単信]送信権制御	414
4.3.8.2.5	グループ通信[単信]後追い参入	415
4.3.8.3 グル	ループ通信[半複信](基地局~移動局)	416
4.3.8.3.1	グループ通信[半複信]通信リンク確立フェーズ(移動局側発信)	416
4.3.8.3.2	グループ通信[半複信]通信リンク確立フェーズ(基地局側発信)	417
4.3.8.3.3	グループ通信[半複信]通信フェーズ	418
4.3.8.3.4	グループ通信[半複信]通信リンク解放フェーズ	419
4.3.8.3.5	グループ通信[半複信]送信権制御	422
4.3.8.3.6	グループ通信[半複信]後追い参入	423
4.3.8.4 同報	报通信[单向](基地局~移動局) ······	424
4.3.8.4.1		
4.3.8.4.2	同報通信[単向]通信リンク解放フェーズ	
4.3.8.4.3	同報通信[単向]後追い参入	427
4.3.8.5 複句	信個別通信(移動局~移動局)	428
4.3.8.5.1	複信個別通信通信リンク確立フェーズ	428
4.3.8.5.2	複信個別通信通信リンク解放フェーズ	430

4.3.8.6 複信個別通信(基地局~移動局)	432
4.3.8.6.1 複信個別通信通信リンク確立フェーズ(移動局側発信)	432
4.3.8.6.2 複信個別通信通信リンク確立フェーズ(基地局側発信)	433
4.3.8.6.3 複信個別通信通信リンク解放フェーズ	434
4.3.8.7 チャネル切替	436
4.3.8.7.1 単信個別通信グループ通信、送信中チャネル切替(再発呼型)	436
4.3.8.7.2 単信個別通信グループ通信、受信中チャネル切替(再発呼型)	437
4.3.8.7.3 複信個別通信チャネル切替(再発呼型)	
4.3.8.7.4 同報通信チャネル切替(再発呼型)	
4.3.8.7.5 単信個別通信、グループ通信、切り戻し(送信中)	
4.3.8.7.6 単信個別通信、グループ通信、切り戻し(受信中)	
4.3.8.7.7 複信個別通信切り戻し	
4.3.8.7.8 同報通信切り戻し	
4.3.8.8 位置登録	
4.3.8.8.1 位置登録 ······	
4.3.8.8.2 グループ設定情報付位置登録	
4.3.8.9 通信中 RT 信号シーケンス ·······	
4.3.8.9.1 システム情報指定	
4.3.8.10 報知情報 ·····	
4.3.8.10.1 報知情報 ······	
4.3.8.10.2 BCCH 受信······	
4.3.8.11 ショートメッセージ伝送	
4.3.8.11.1 移動局からのショートメッセージ伝送	
4.3.8.11.2 指令装置からのショートメッセージ個別伝送	
4.3.8.11.3 指令装置からのショートメッセージグループ伝送	
4.3.8.12 移動局間直接通信	
4.3.8.12.1 通信フェーズ	
4.3.8.13 中継局経由通信	
4.3.8.13.1 単信個別通信通信リンク確立フェーズ	
4.3.8.14 基地局折り返し通信 (移動局~移動局)	
4.3.8.14.1 基地局折り返し通信報知フェーズ	
4.3.8.14.2 基地局折り返し通信通信フェーズ(その1)	
4.3.8.14.3 基地局折り返し通信通信フェーズ(その 2)	
4.3.8.15 強制切断	455
4.3.8.15.1 強制切断(単信通信)	
4.3.8.15.2 強制切断(複信通信)	
4.3.8.16 グループ設定変更	
4.3.8.17 タイマ、再送条件 ····································	
4.3.8.17.1 移動局側のタイマ、再送条件(RT)	
4.3.8.17.2 基地局側のタイマ、再送条件(RT)	
4.3.8.17.3 移動局側のタイマ、再送条件(MM) ···································	467

4.3.8.17.4 基地局側のタイマ、再送条件(MM)·······467	1
4.3.8.18 システムパラメータリスト468	3
4.3.8.18.1 移動局側のタイマ(CC) ···································	3
4.3.8.18.2 基地局側のタイマ(CC) ···································)
第 5 章 音声符号化方式	}
第 6 章 測定法	
6.1 送信系	
6.1.1 周波数偏差 ·······485	
6.1.1.1 周波数の偏差(周波数カウンタ法)	
6.1.1.2 周波数の偏差(位相軌跡法)	
6.1.1.3 周波数の偏差(基地局追従精度)486	;
6.1.2 スプリアス発射の強度487	
6.1.3 占有周波数带幅488	
6.1.4 空中線電力の偏差489)
6.1.4.1 空中線電力の偏差()489	
6.1.4.2 空中線電力の偏差()490)
6.1.5 隣接チャネル漏洩電力491	
6.1.6 筐体輻射·······493	;
6.1.7 移動局送信出力制御494	Ł
6.1.7.1 自律送信出力制御 ·······494	Ł
6.1.7.2 強制送信出力制御 ·······495	í
6.1.8 伝送速度精度495	į
6.1.9 変調精度496	
6.2 受信系	}
6.2.1 受信感度	3
6.2.1.1 受信感度(スタティック)498	3
6.2.1.2 受信感度(フェージング)499)
6.2.2 スプリアス感度)
6.2.3 隣接チャネル選択度	L
6.2.4 相互変調特性·······503	
6.2.5 副次的に発射する電波等の強度	
6.2.6 筐体輻射·······505	į
第 7 章 用語解説509)

改定履歴

第3分冊

FDMA付属資料

付属資料A	SDL 図	
	A.1 概要 ······	521
	A.2 記号の説明 ······	522
	A.3 レイヤ1 SDL 図	·· 52 3
	A.4 レイヤ 2 SDL 図	640
	A.5 レイヤ 3 SDL 図	
	A.5.1 レイヤ 3 制御手順	684
	レイヤ3 RT SDL 図	
	レイヤ3 MM SDL 図	750
	レイヤ3 CC SDL 図	758
付属資料B	移動局待ち受け移行動作	·· 80 9
付属資料C	再発呼型チャネル切替	·· 81 9
付属資料D	再発呼型チャネル切替中の準正常動作	·· 82 3
付属資料E	規制制御	
付属資料F	位置登録制御法	
付属資料G	移動局 BCCH 受信 ······	
付属資料H	制御チャネル通信	
付属資料J	着信識別番号	
付属資料K	予備ビットの扱い方	
付属資料L	チャネル切替失敗時のデータリンクレイヤ動作	
付属資料M	部分再送制御時のメッセージ分割	
付属資料N	理由表示の定義	868
付属資料O	ARIB 標準(レイヤ2及びレイヤ3の一部)と ITU-T・I インタフェースの	
	勧告の対応	
付属資料 P	周期的位置登録の制御方法	878
付属資料Q	アドレスフィールド及び制御フィールドが複数ユニットにまたがる場合の	
	レイヤ 2 フレームのユニット構成	880
付属資料R	RT 及び MM メッセージの受付条件	
付属資料S	SMSI の割当 ·····	
付属資料T	リニアライザ位相制御の方式について	
付属資料U	ビットマップ表	
付属資料V	後追い参入	
付属資料W	基地局折り返し	
付属資料X	無線アプローチ	
付属資料Y	移動局間直接通信	
付属資料Z	グループ設定変更	906
改定履歴		